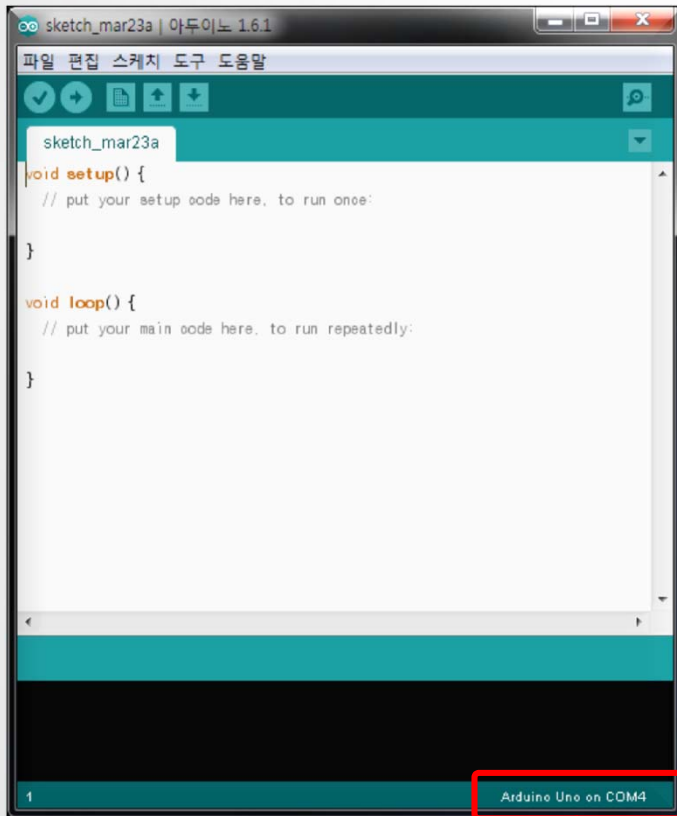


Chapter 2~3

2장, 3장 아두이노



1.스케치



- 스케치와 보드사이의 연결상태를 나타낸다.
- 이 경우 아두이노 우노를 COM4 포트를 통해 업로드 됨을 의미한다.

- 왼쪽 그림은 아두이노 소스 개발을 위한 기본 스케치 화면 이다.
- 스케치는 크게 setup과 loop함수로 구성.
- **setup()** 함수는 한번만 실행이 된다.
- **loop**함수는 반복해서 실행 된다.
- 보드에 관련된 설정 및 코드는 setup부분에 작성 하도록 한다.
- 지속적인 실행을 요구하는 코드들은 loop()에 작성 하도록 한다.
- 각 코드는 아두이노 보드에 업로드 후 실행 시 순차적으로 위에서부터 실행 됩니다.
- 함수의 시작과 끝은 **{ }**로 처리하며 각 코드의 끝에 **;**으로 마무리를 해주도록 한다.

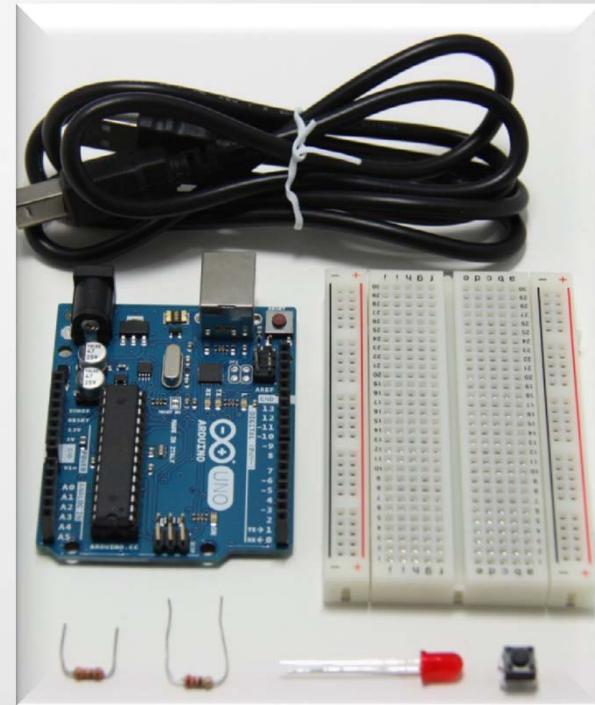
2장 예제5

예제

- 스위치 on/off 동작에 따라 LED를 켜고 끄는 예제

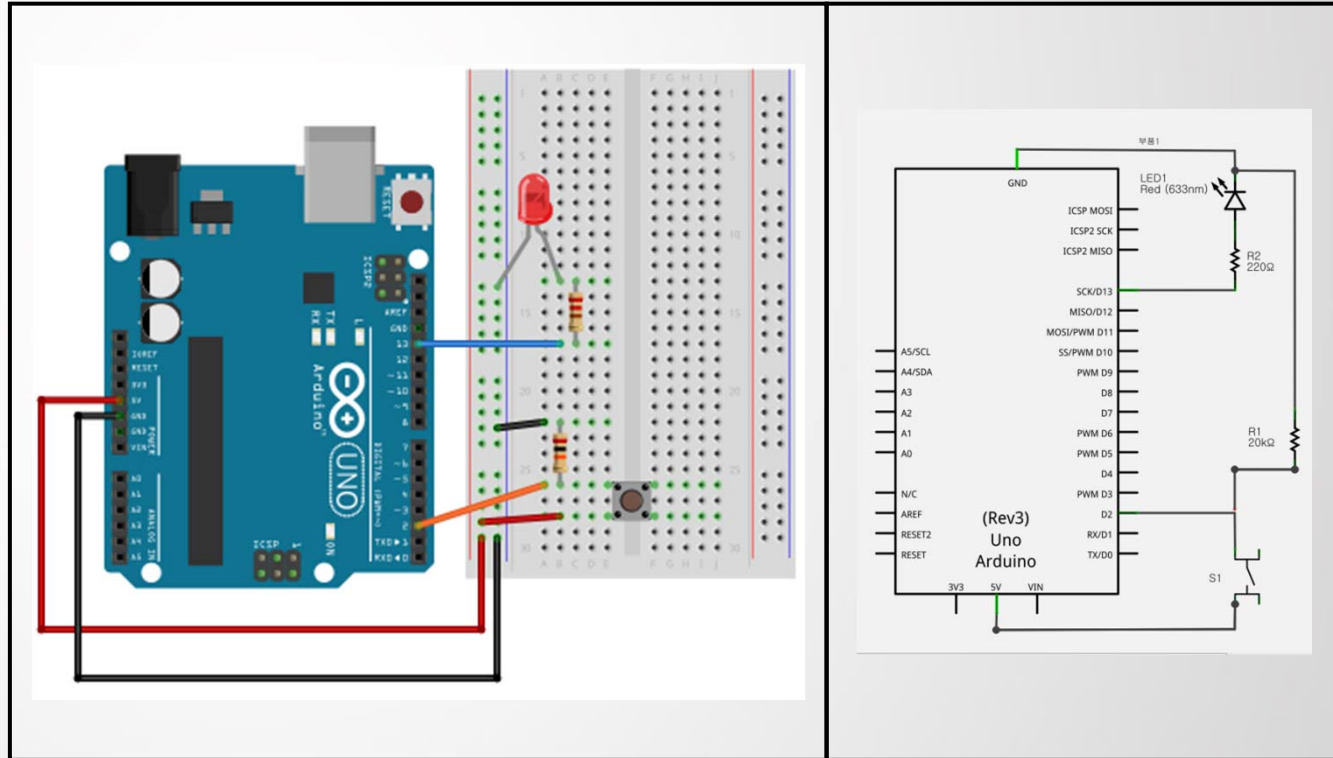
준비물

- 아두이노 우노보드
- USB케이블
- 브레드 보드
- 저항 330Ω , $20k\Omega$
- LED 1.8V 10mA
- 푸시 스위치 (NO타입)



2장 예제5

회로구성



2장 예제5

스케치

❖ LED 깜박이기 스케치 코드

```
const int buttonPin = 2;           // 버튼 핀을 위한 상수 선언
const int ledPin = 13;             // LED 핀을 위한 상수 선언
int buttonState = 0;               // 버튼의 상태를 저장하기 위한 변수 선언
                                   // 언 후 0으로 초기화

void setup() {                     // 초기화 구문 처음 한번만 실행됨
  pinMode(ledPin, OUTPUT);         // LED 핀(13번)을 출력으로 지정
  pinMode(buttonPin, INPUT);       // 버튼 핀(2번)을 입력으로 지정
}

void loop(){                       // 반복 실행 구문
  buttonState = digitalRead(buttonPin); // 버튼 핀(2)의 값을 디지털로 읽어
                                   // 서 상태 저장
  if (buttonState == HIGH) {       // 만약 버튼의 상태 값이 HIGH(1)이면
    digitalWrite(ledPin, HIGH);    // LED 핀에 디지털 값 HIGH(1)를 출력
  }
  else {                           // 그렇지 않으면
    digitalWrite(ledPin, LOW);     // LED 핀에 디지털 값 LOW(0)를 출력
  }
}
```

2장 예제5

함수

❖ digitalRead(핀번호)

설명 : 지정한 디지털 핀에서 값을 읽습니다. 이때 리턴 값은 HIGH나 LOW입니다.

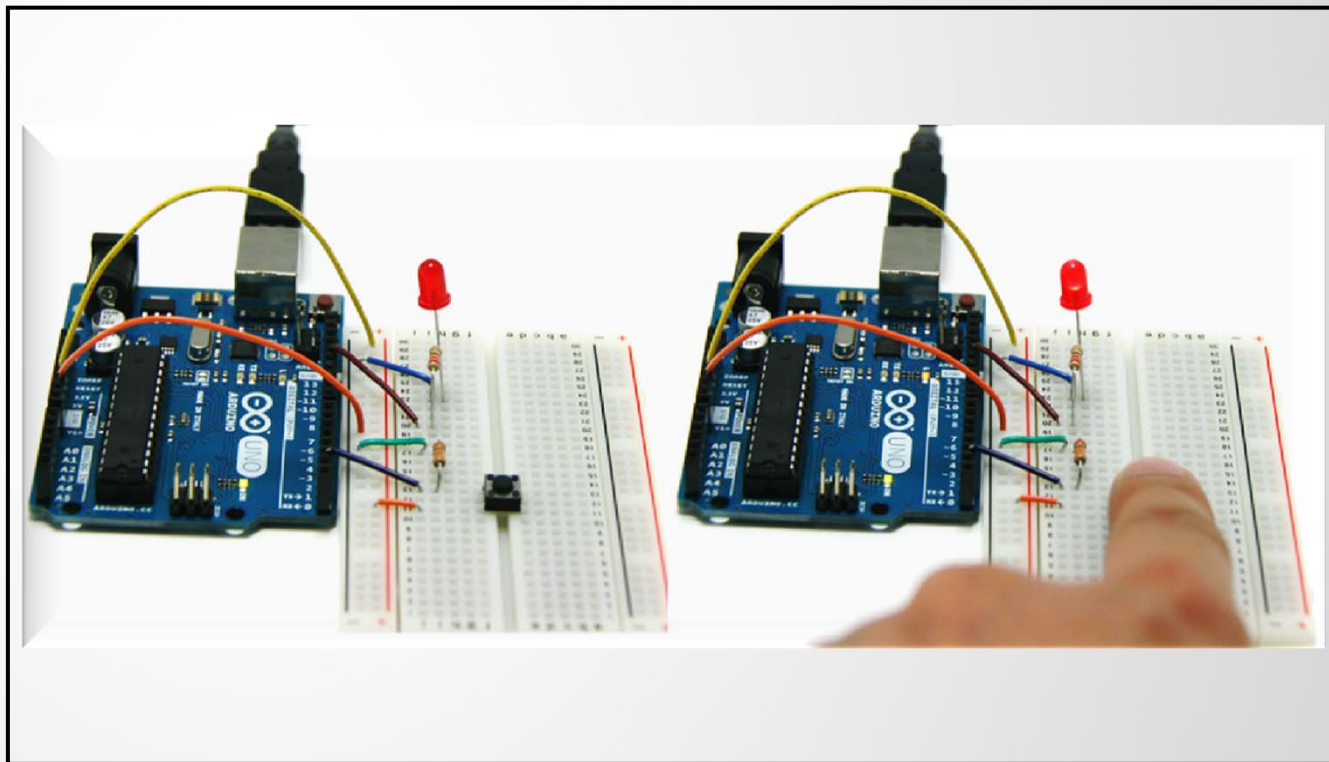
❖ If(조건문)

```
if (조건1) {  
  A;  
}  
else if(조건2) {  
  B;  
}  
else {  
  C;  
}
```

설명: 만일 조건1이 맞으면 A문장을 실행하고 그렇지 않고 조건2가 맞으면 B문장을 실행하고 조건1과 조건2가 맞지 않으면 C문장을 실행합니다. 조건의 개수에 따라서 else if의 수를 늘리거나 없앨 수 있습니다. else역시 생략해도 됩니다.

2장 예제5

구현사진



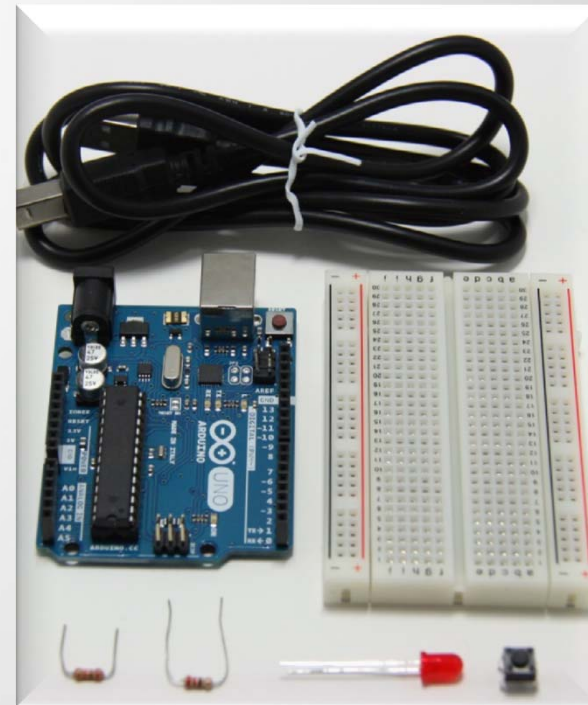
2장 예제6

예제

- 스위치 눌러 LED토글 하기

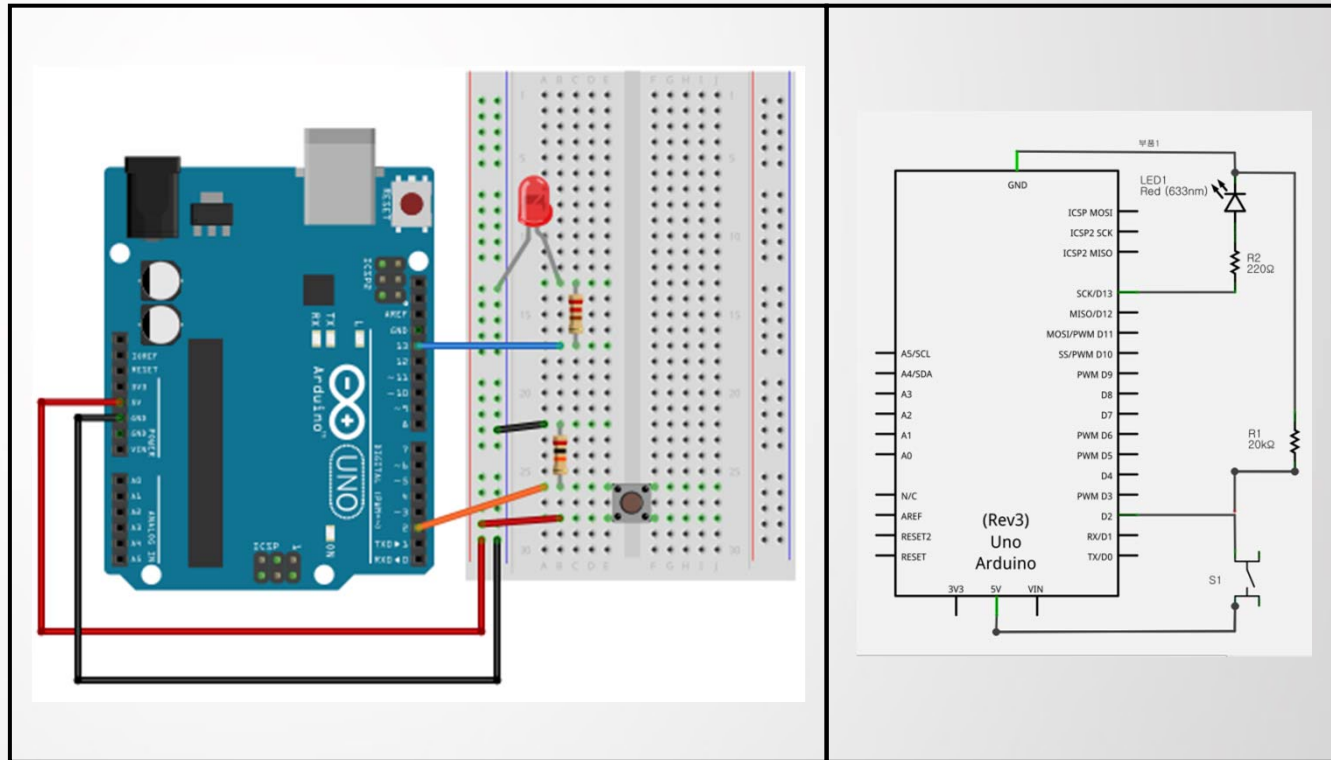
준비물

- 아두이노 우노보드
- USB케이블
- 브레드 보드
- 저항 330Ω , $20k\Omega$
- LED 1.8V 10mA
- 푸시 스위치 (NO타입)



2장 예제6

회로구성



2장 예제6

스케치

❖ LED 깜박이기 스케치 코드

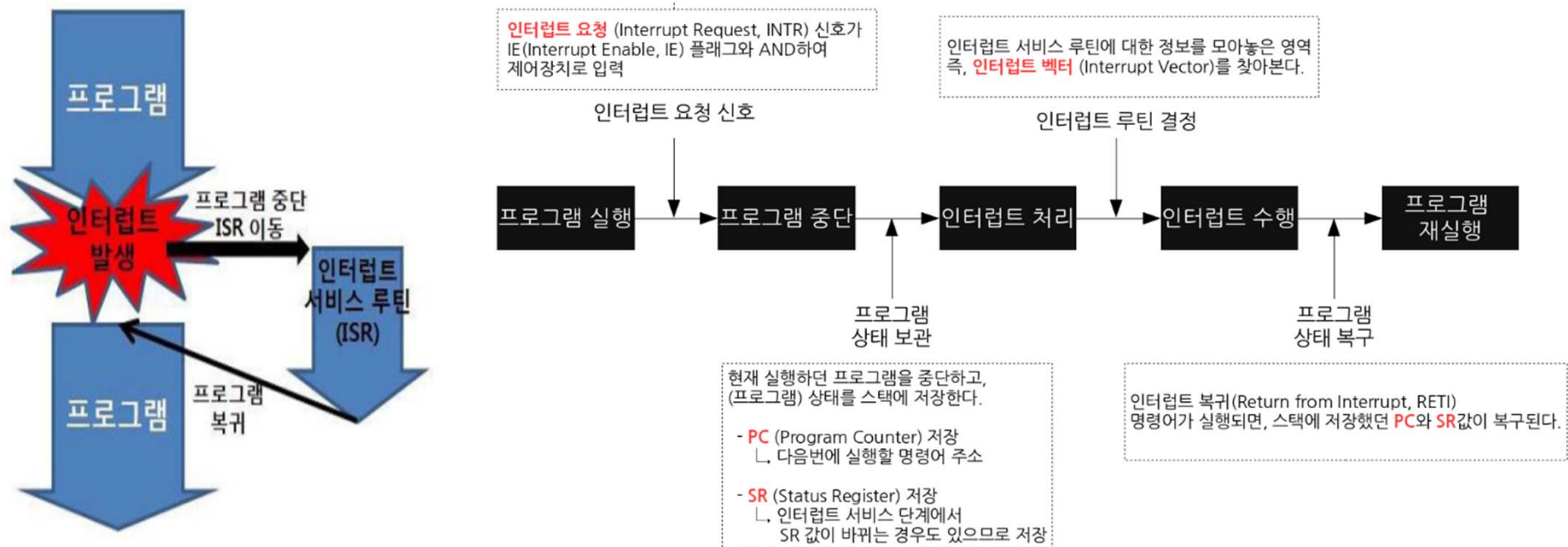
```
const int LedPin = 13; // LED가 연결된 핀(13번 핀)을 저장하는 변수
int ButtonState = LOW; // 버튼의 상태를 저장하는 변수
volatile unsigned long LastPushTime; // 마지막으로 버튼이 눌린 시간을 저장하는 변수
volatile unsigned long PushTime; // 버튼이 눌린 간격을 저장하는 변수
void setup(){ // 초기화 구문
  pinMode(LedPin, OUTPUT); // LED가 연결된 핀을 디지털 출력으로 설정
  attachInterrupt(0, PushButton, RISING); // 인터럽트를 사용하기 위한 명령어
}
void loop(){ // 반복실행문
  digitalWrite(LedPin, ButtonState); // 버튼의 상태를 그대로 LED로 표현함
}

void PushButton(){ // 인터럽트 서비스루틴
  PushTime = millis() - LastPushTime; // 버튼이 눌린 간격
  // = 현재까지 구동시간 - 마지막 눌린 시간
  if(PushTime > 150){ // 눌린 간격이 150밀리초(1.5초)보다 크면
    ButtonState = !ButtonState; // 버튼의 상태를 반전시킴
  }
  LastPushTime = millis(); // 버튼이 눌린 시간을 저장함
}
```

인터럽트

마이크로프로세서(CPU)가 프로그램을 실행하고 있을 때, 입출력 하드웨어 등 의 장치나 내, 외부의 어떤 변화에 의한 예외 상황이 발생하여 처리가 필요할 경우에 마이크로프로세서에게 알려 프로그램의 실행을 정지하고 변화에 대응 하는 다른 프로그램을 처리할 수 있도록 하는 것을 말한다.

- 타이머 인터럽트 : 타이머가 일정한 시간 간격으로 중앙처리장치에게 인터럽트를 요청
- 입출력 인터럽트 : 속도가 느린 입출력장치가 입출력 준비가 완료되었음을 알리기 위해 인터럽트를 요청



2장 예제6

함수

❖ attachInterrupt(인터럽트번호, 실행할 명령 구문, 모드)

모드 : LOW(신호가LOW일 때 실행),
CHANGE(신호가 Rising, Falling Edge 모두 실행),
RISING(신호가 Rising Edge일 때 실행),
FALLING(신호가 Falling Edge일 때 실행)

설명 : attachInterrupt()는 외부 인터럽트가 발생할 때 호출 할 함수를 지정하는 기능을 가지고 있습니다. 대부분의 아두이노 보드에는 2개의 외부 인터럽트가 있는데 이는 인터럽트 0 (디지털 2번 핀)과 인터럽트 1 (디지털 3번 핀)이 그 예입니다. 다양한 보드에서 사용가능한 인터럽트 단자는 다음과 같습니다.

인터럽트번호 보드	int.0	int.1	int.2	int.3	int.4	int.5
Uno, Ethernet	2	3	X	X	X	X
Mega 2560	2	3	21	20	19	18
Leonardo	3	2	0	1	7	X